

Riccardo Adamini
Università di Brescia
DIMI, Dipartimento di Ingegneria Meccanica e Industriale
Via Branze, 38
25123 Brescia
riccardo.adamini@unibs.it

Notizie generali

Nato a Brescia il 30 Settembre 1965.
Professore Ordinario dal 1 Novembre 2006
Settore ING-IND/13 Meccanica Applicata alle Macchine

Incarichi istituzionali attuali

Delegato del Direttore in qualità di Coordinatore didattico del Dipartimento di Ingegneria Meccanica e Industriale.
Delegato del Direttore in qualità di Componente del Presidio di Qualità della Didattica di Ateneo per il Dipartimento di Ingegneria Meccanica e Industriale.
Componente designato per l'area di Ingegneria del Comitato per l'Innovazione dei Sistemi Informativi

PROGETTI DI RICERCA

Referente scientifico progetto Laserrobotica (MIUR – Regione Lombardia).

ATTIVITA' DIDATTICA RECENTE

2015/2016:

Responsabilità didattica dell'insegnamento Meccanica delle Macchine e Macchine, per gli allievi del Corso di Laurea in Ingegneria dell'Automazione Industriale.

2014/2015:

Responsabilità didattica dell'insegnamento Meccanica delle Macchine e Macchine, per gli allievi del Corso di Laurea in Ingegneria dell'Automazione Industriale.

2013/2014:

Responsabilità didattica dell'insegnamento Meccanica delle Macchine e Macchine, per gli allievi del Corso di Laurea in Ingegneria dell'Automazione Industriale.

2012/2013:

Responsabilità didattica dell'insegnamento Meccanica delle Macchine e Macchine, per gli allievi del Corso di Laurea in Ingegneria dell'Automazione Industriale.

2011/2012:

Responsabilità didattica dell'insegnamento Meccanica delle Macchine e Macchine, per gli allievi del Corso di Laurea in Ingegneria dell'Automazione Industriale.

ELENCO PUBBLICAZIONI RECENTI

2016

G. LEGNANI, M. TIBONI, ADAMINI R., TOSI D. Meccanica degli Azionamenti. Azionamenti Elettrici, pp. 1-532) terza edizione. Marzo 2016, BOLOGNA: Esculapio (ITALY), ISBN: 978-88-7488-952-5.



2015

Riccardo Metraglia, Valerio Villa, Gabriele Baronio, Riccardo Adamini: High school, graphics experience influencing the self efficacy of first year engineering students in an introductory engineering graphics course, ENGINEERING DESIGN GRAPHICS JOURNAL, VOL 79, NO 3 (2015).

Manuel Beschi, Riccardo Adamini, Alberto Marini, Antonio Visioli: Using of the Robotic Operating System for PID control education, IFAC Workshop on Internet Based Control Education IBCE15 — Brescia (Italy), November 4-6, 2015, Volume 48, Issue 29, 2015, Pages 87–92.

Simoni, L., Beschi, M., Colombo, D., Visioli, A.; Adamini, R. A Hardware-In-the-Loop setup for rapid control prototyping of mechatronic systems, Emerging Technologies & Factory Automation (ETFA), 2015 IEEE 20th Conference, 8-11 Sept. 2015, Luxembourg, Pages:1-4,DOI:10.1109.

2014

Alberto Borboni;Stefano Pandini;Danilo Cambiaghi;Matteo Lancini;Riccardo Adamini;Rodolfo Faglia;Ileana Bodini;David Vetturi;Luca Dassa;Theonis Riccò;Micaela Degli Espositi;Katia Paderni;Massimo Messori;Francesco Pilati;Maurizio Toselli: Experimental Kinematics of a Special Shape Actuator, ASME 2014 12th Biennial Conference on Engineering Systems Design and Analysis, Copenhagen, Denmark, July 25–27, 2014.

Solazzi, L., Scalmana, R., Adamini, R., Faglia, R., Borboni, A.: Design of an innovative olive picking machine, (2014) Agricultural Engineering International: CIGR Journal, 16 (3), pp. 102-112.

2013

METRAGLIA R., BARONIO G., VILLA V., R. ADAMINI: Development of a Self-Assessment Questionnaire for Basic tecnica drawing skills: a preliminary study. INTE 2013, International Conference on New Horizons in Education, ISSN:2146-7358, Rome, Italy, June 25-27, 2013.

2012

P.L. MAGNANI, G. LEGNANI, R. FAGLIA, R. ADAMINI, G. INCERTI, M. TIBONI, C. REMINO, R. BUSSOLA, A. ATTANASIO, L. GIORLEO, R. MARZI, A. COPETA, A. TOMASONI, F. AGGOGERI, N. PELLEGRINI: Sistema di posizionamento cartesiano per lavorazioni ultra-precise. : 2° CONGRESSO NAZIONALE DEL COORDINAMENTO DELLA MECCANICA ITALIANA, Ancona, 25-16 Giugno 2012. ISBN: 9788896378601.

2009

MOR M., FAUSTI D., ADAMINI R. R. FAGLIA, POESIO P.: Banco prova pr valvole cardiache: descrizione e risultati preliminari. AIMETA 2009. Ancona, 14 – 17 Settembre 2009.

2007

G. LEGNANI, TOSI D., ADAMINI R., FASSI I.: Calibration of Parallel Kinematic Machines: theory and application. Industrial Robotics: programming, simulation and application. pp. 147-194 – Febraury 2007
Edited by Low Kin Huat. ISBN 3-86611-286-6.

G. LEGNANI, ADAMINI R.,PERONI P. MeCAD an interactive graphic system for the simulation of planar mechanisms. AIMETA 2007. Brescia. 11-14 Settembre 2007.
Brescia, 30 Maggio 2013.